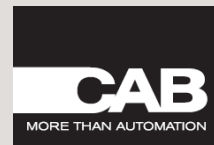
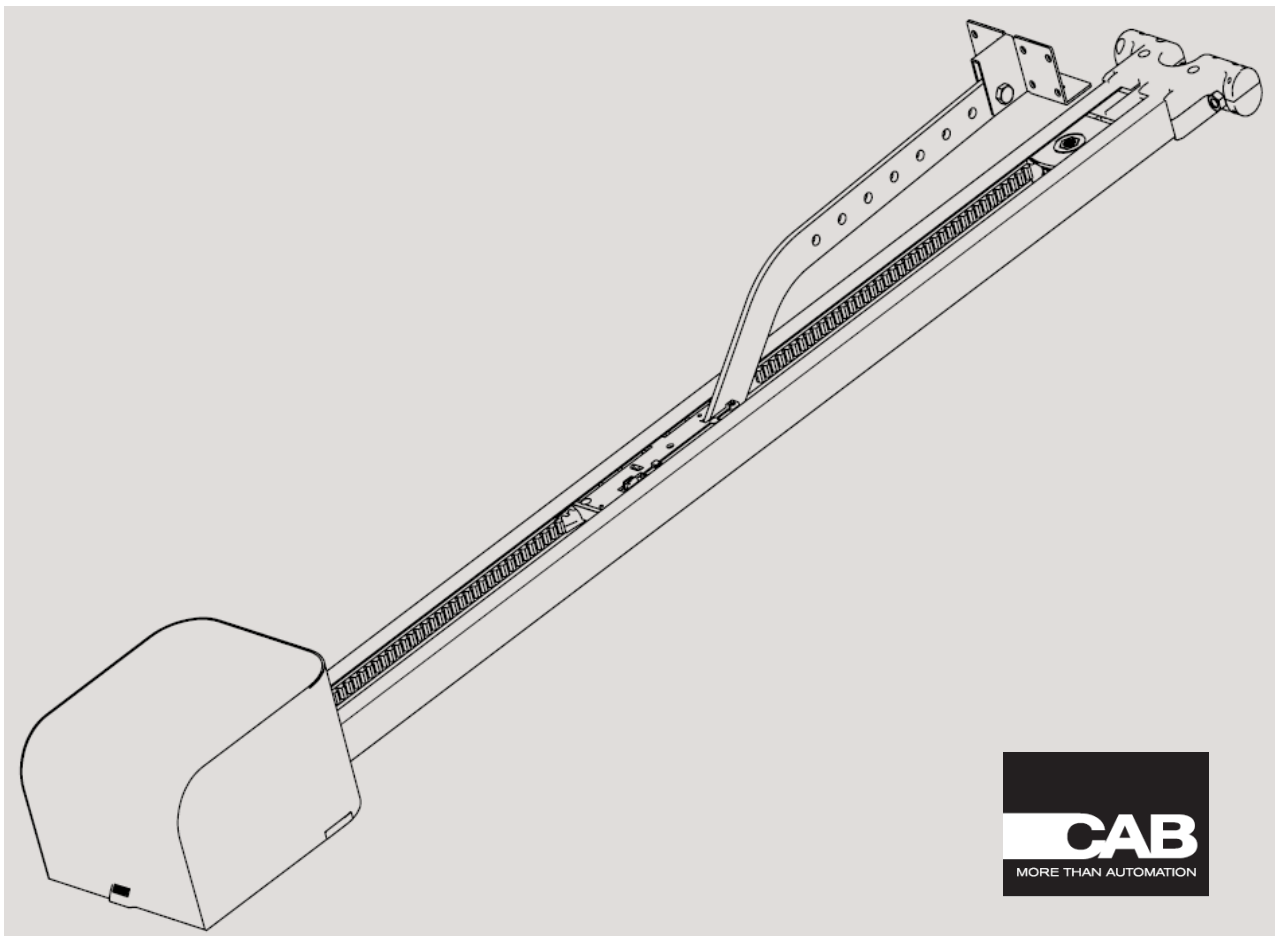




AB - MATIC
ACCESS TECHNOLOGY

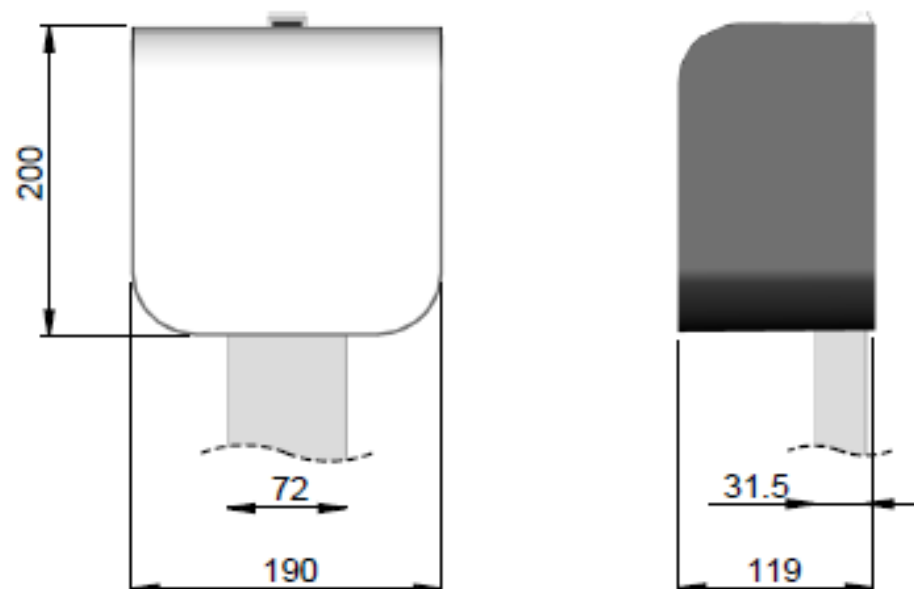
JIM2



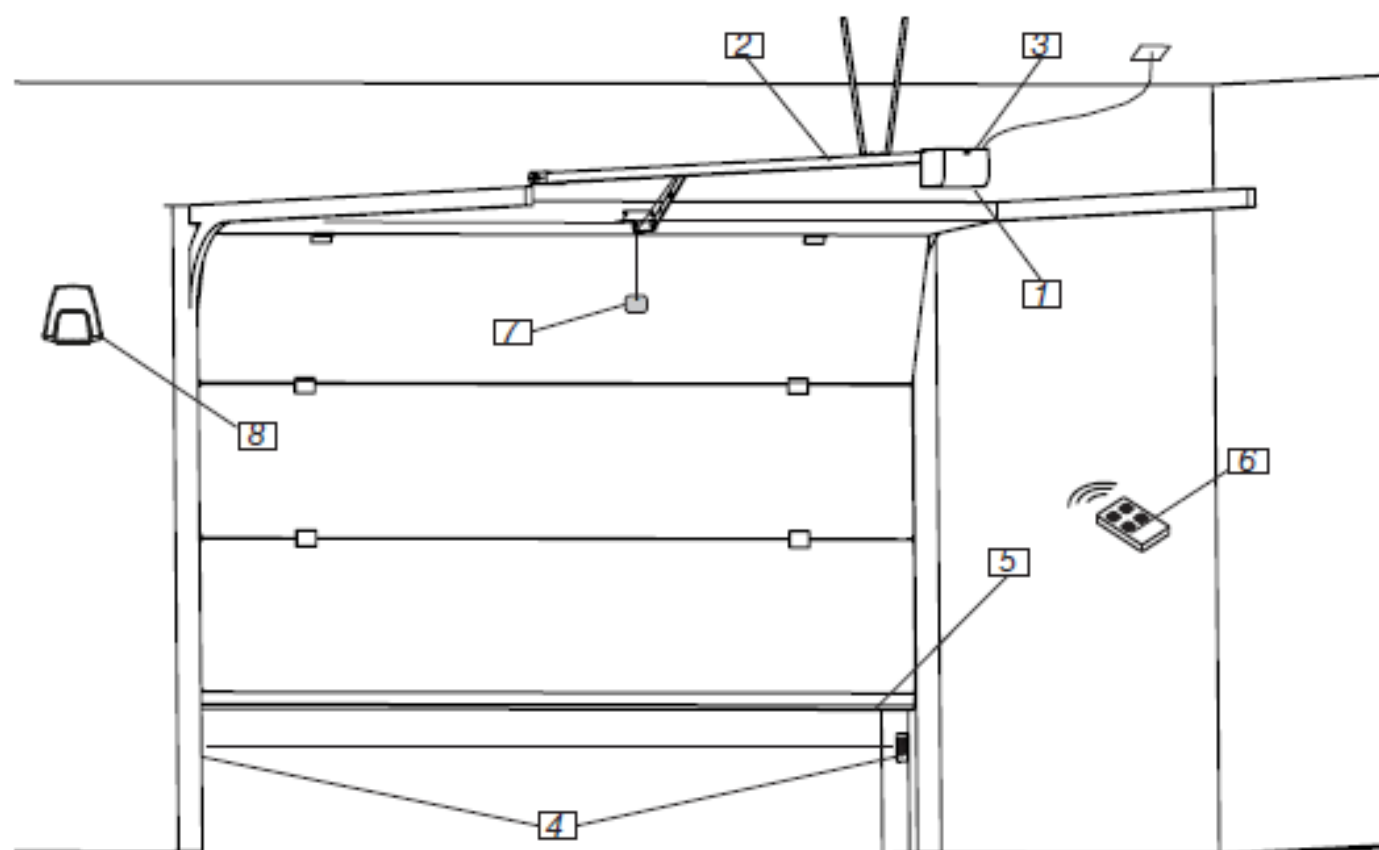
- Handleiding
- Montagevoorschriften
- Gebruikershandleiding



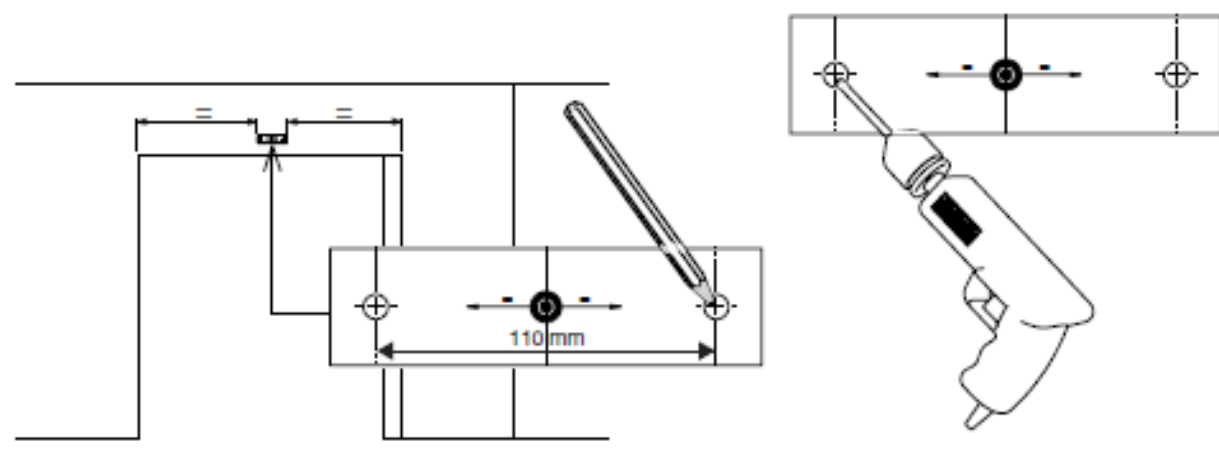
1



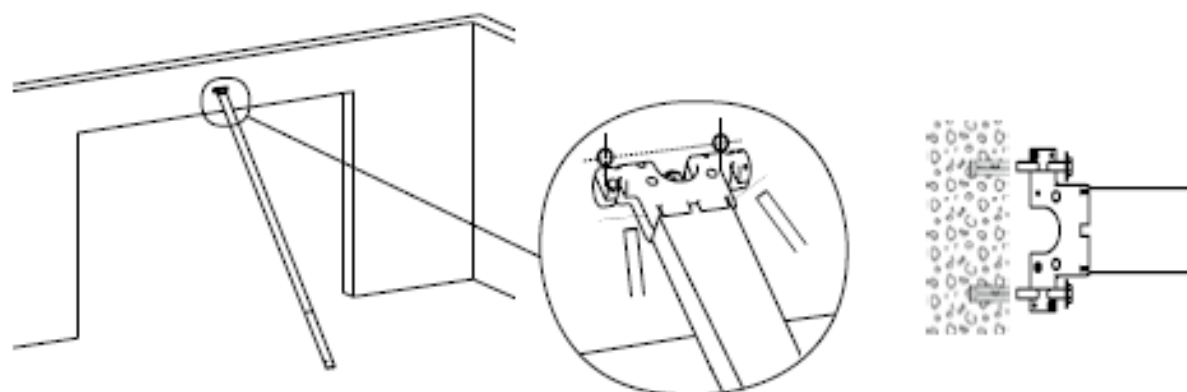
2



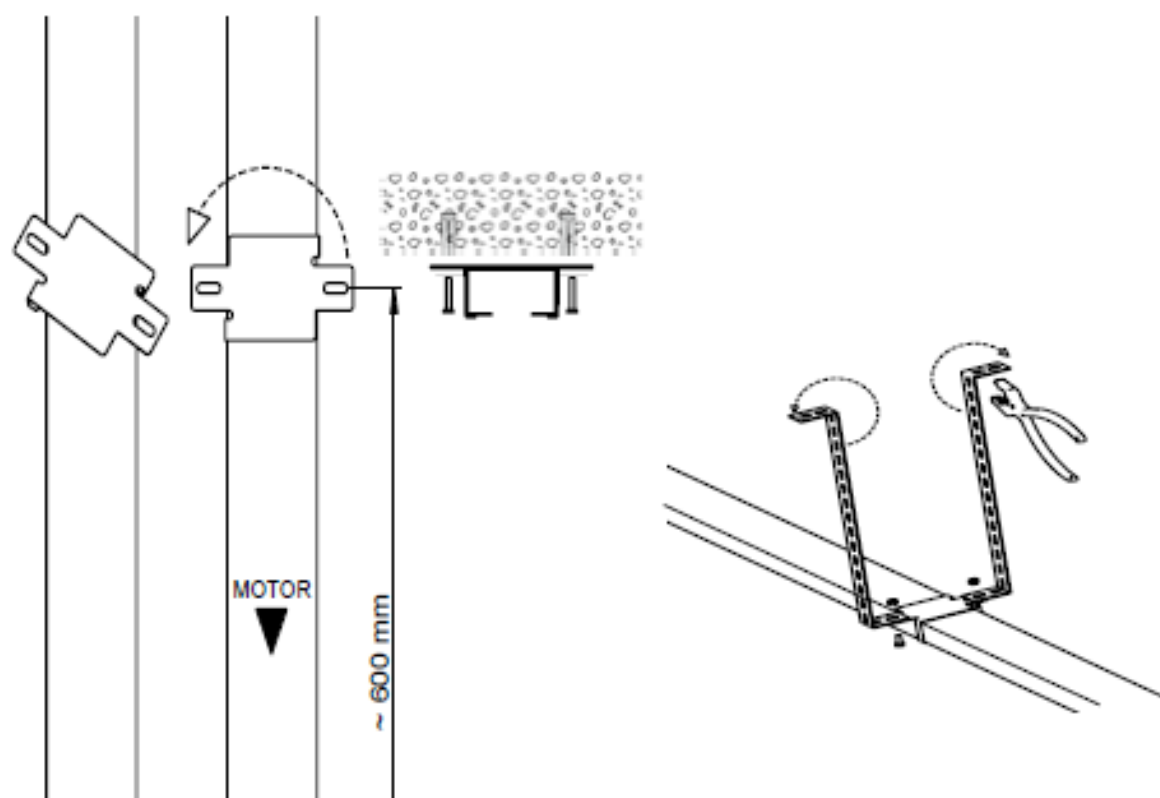
3



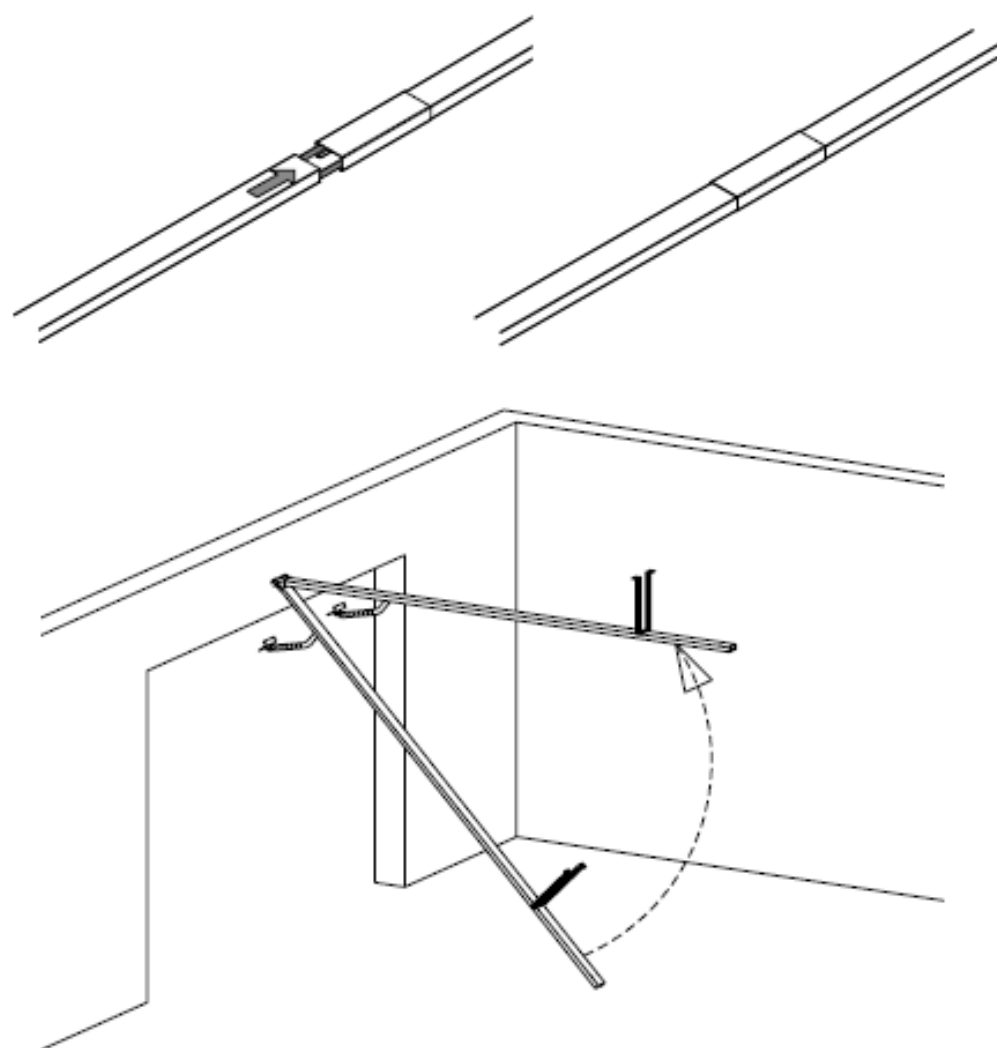
4



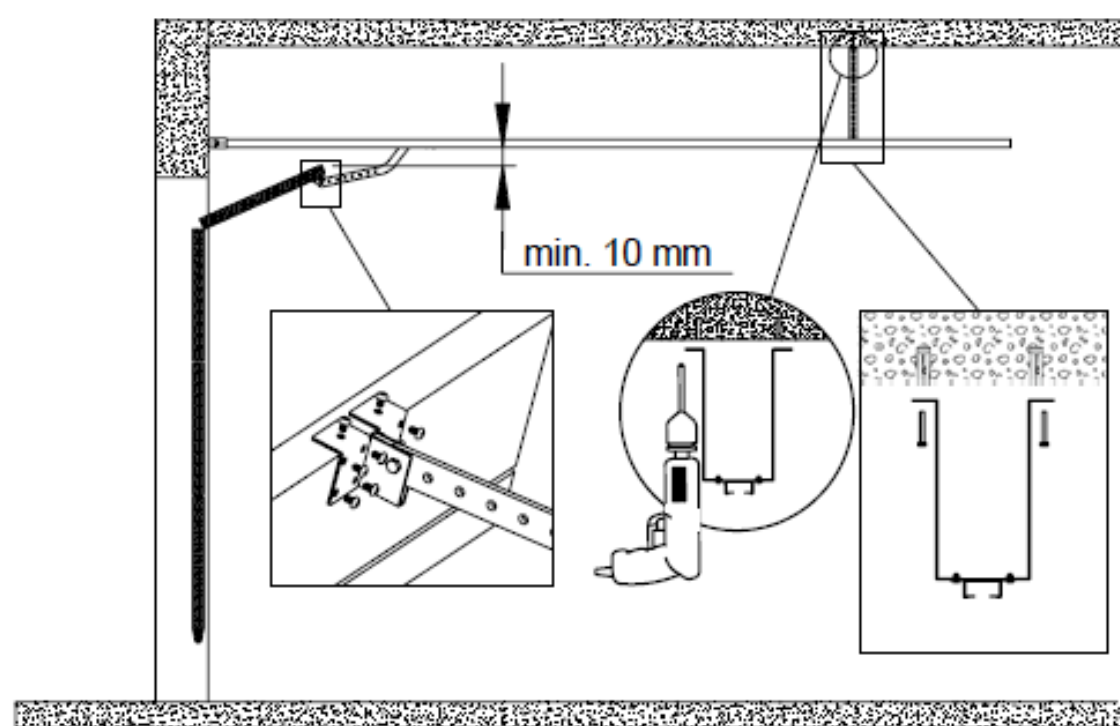
5



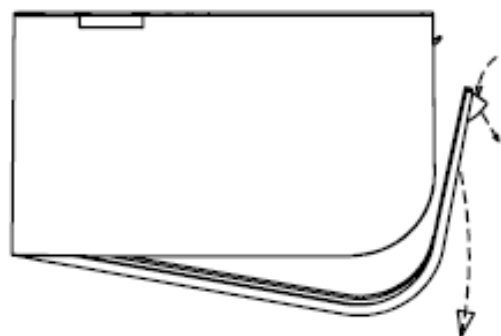
6



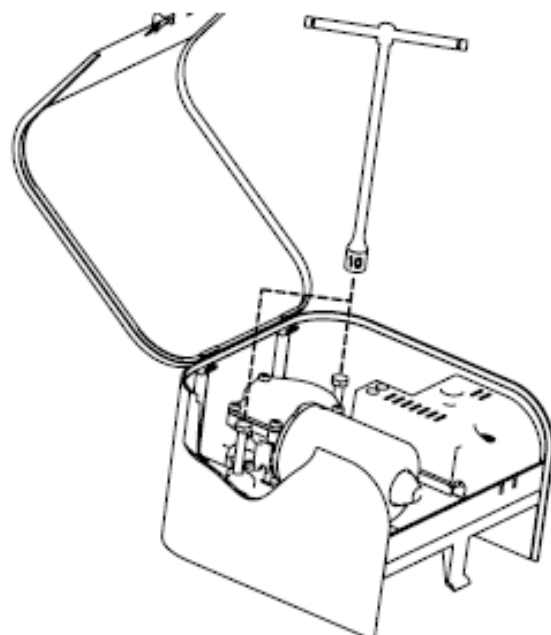
7



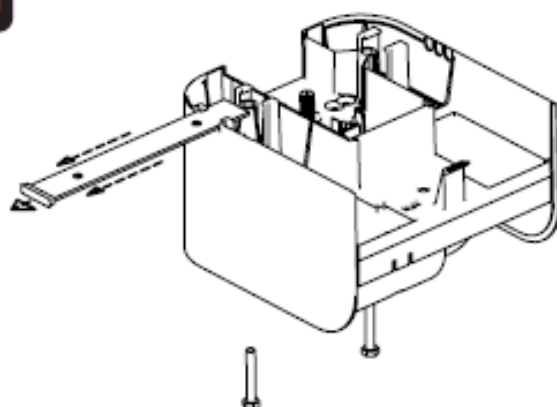
8



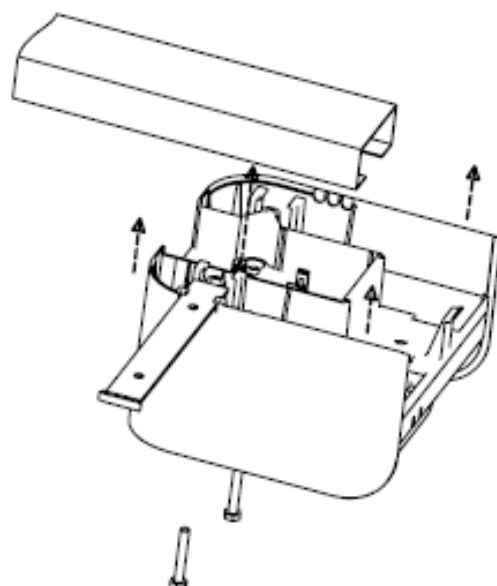
9



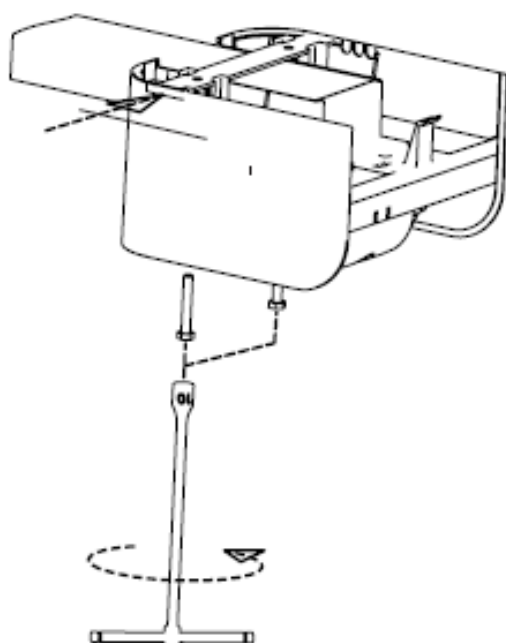
10



11

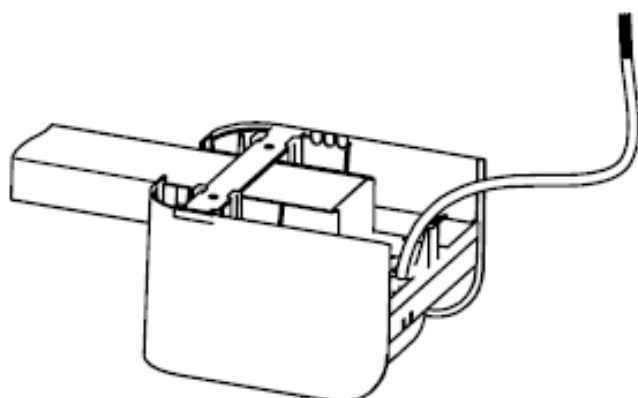


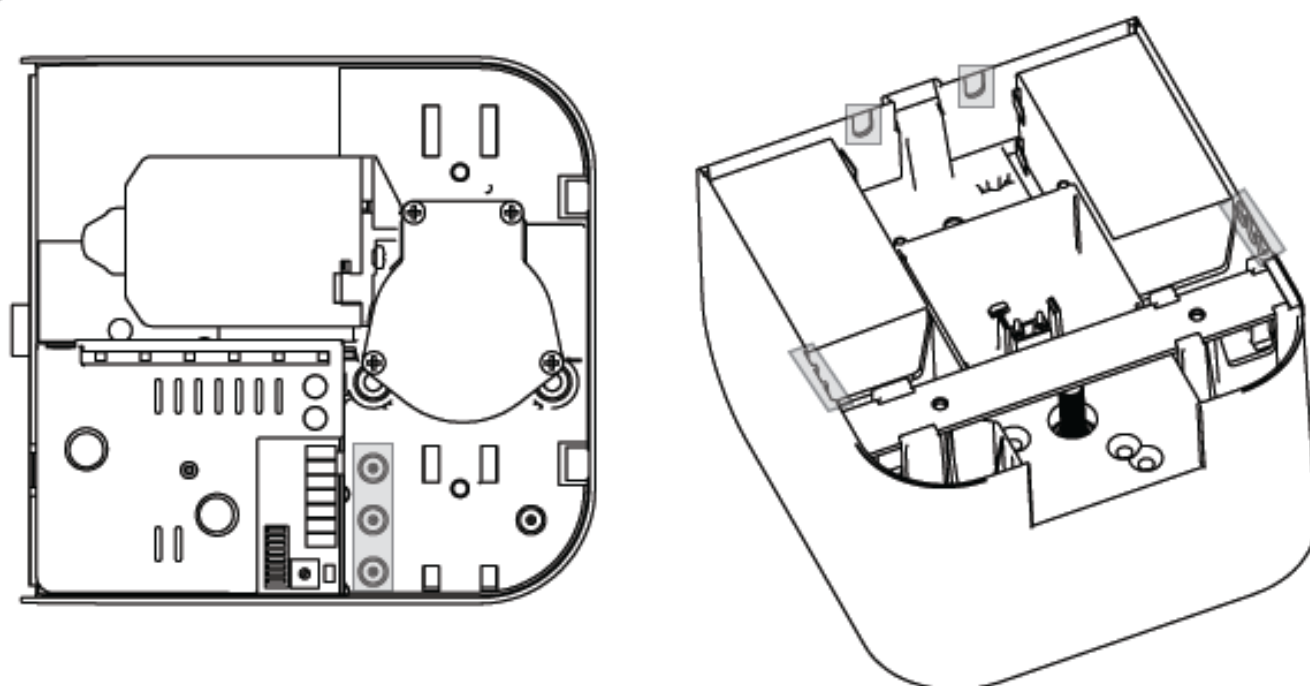
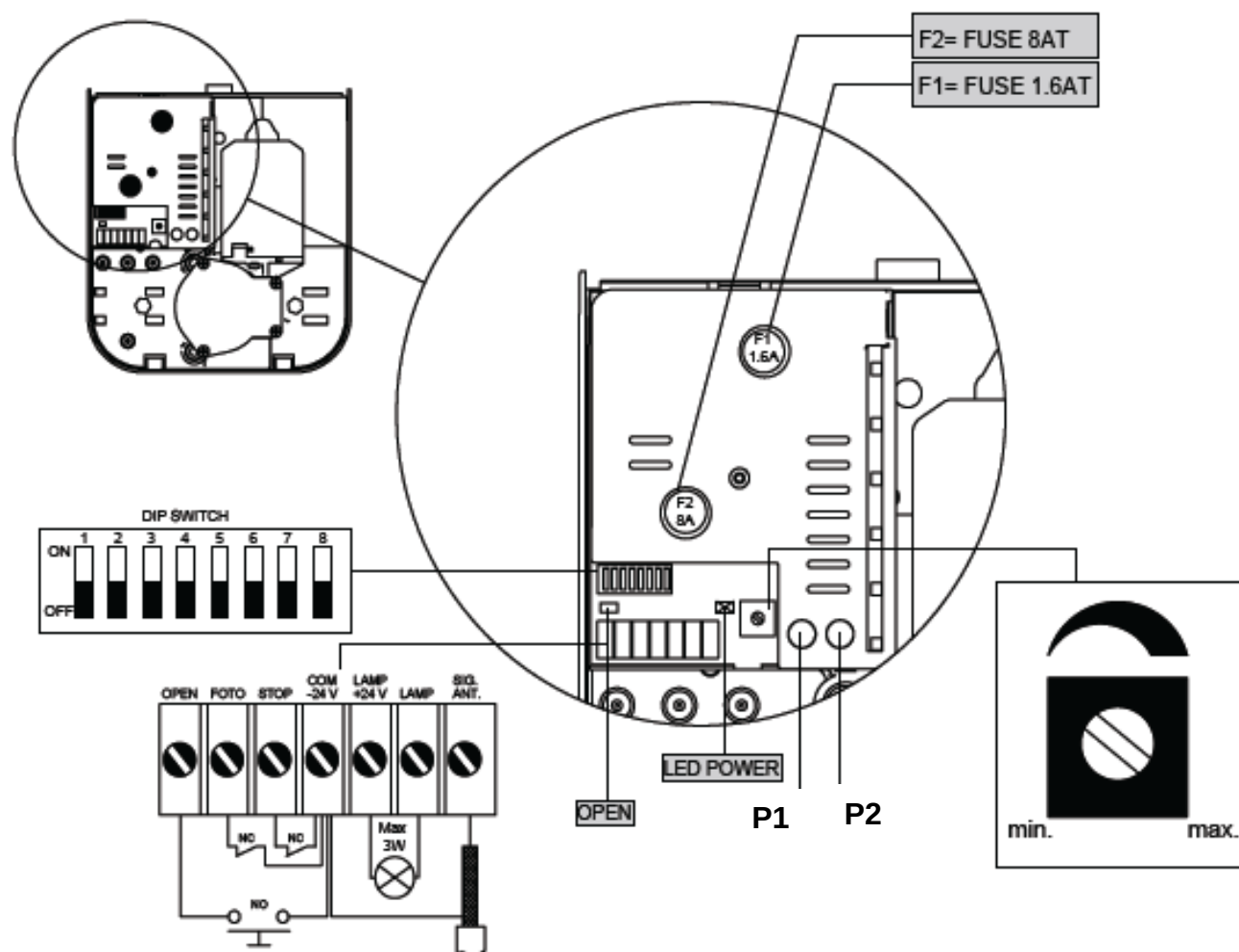
12

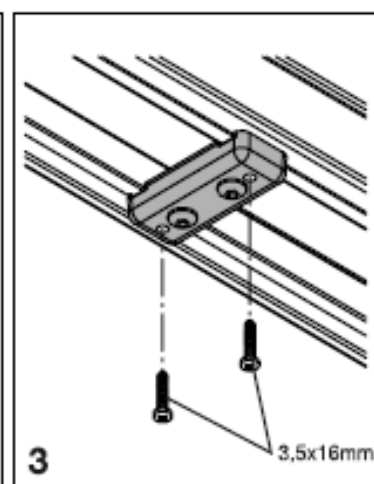
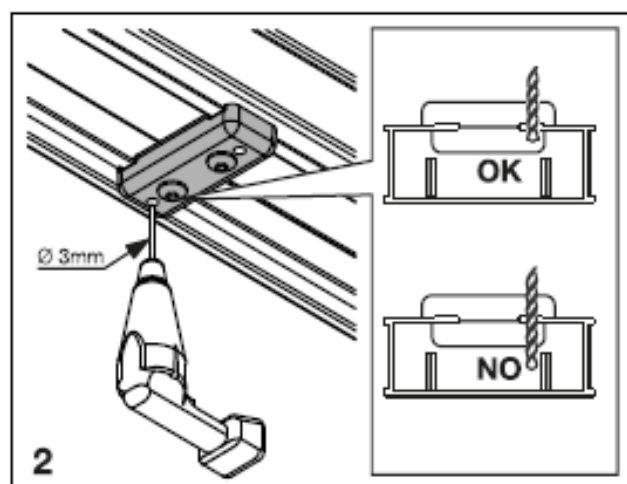
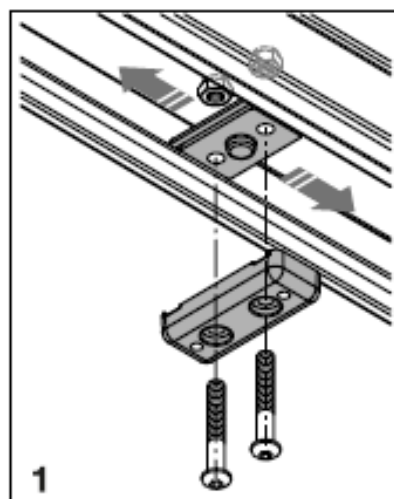
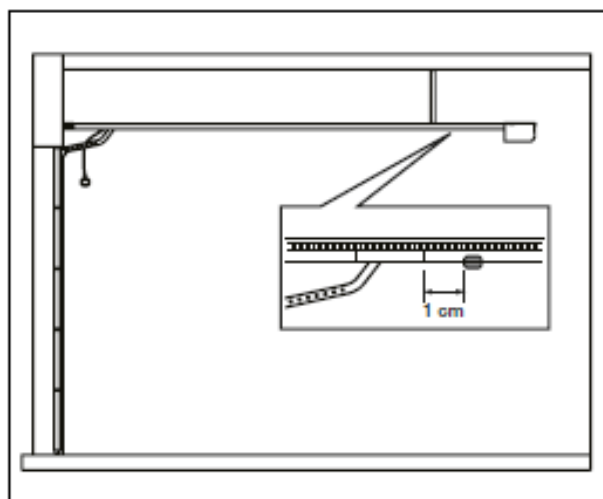
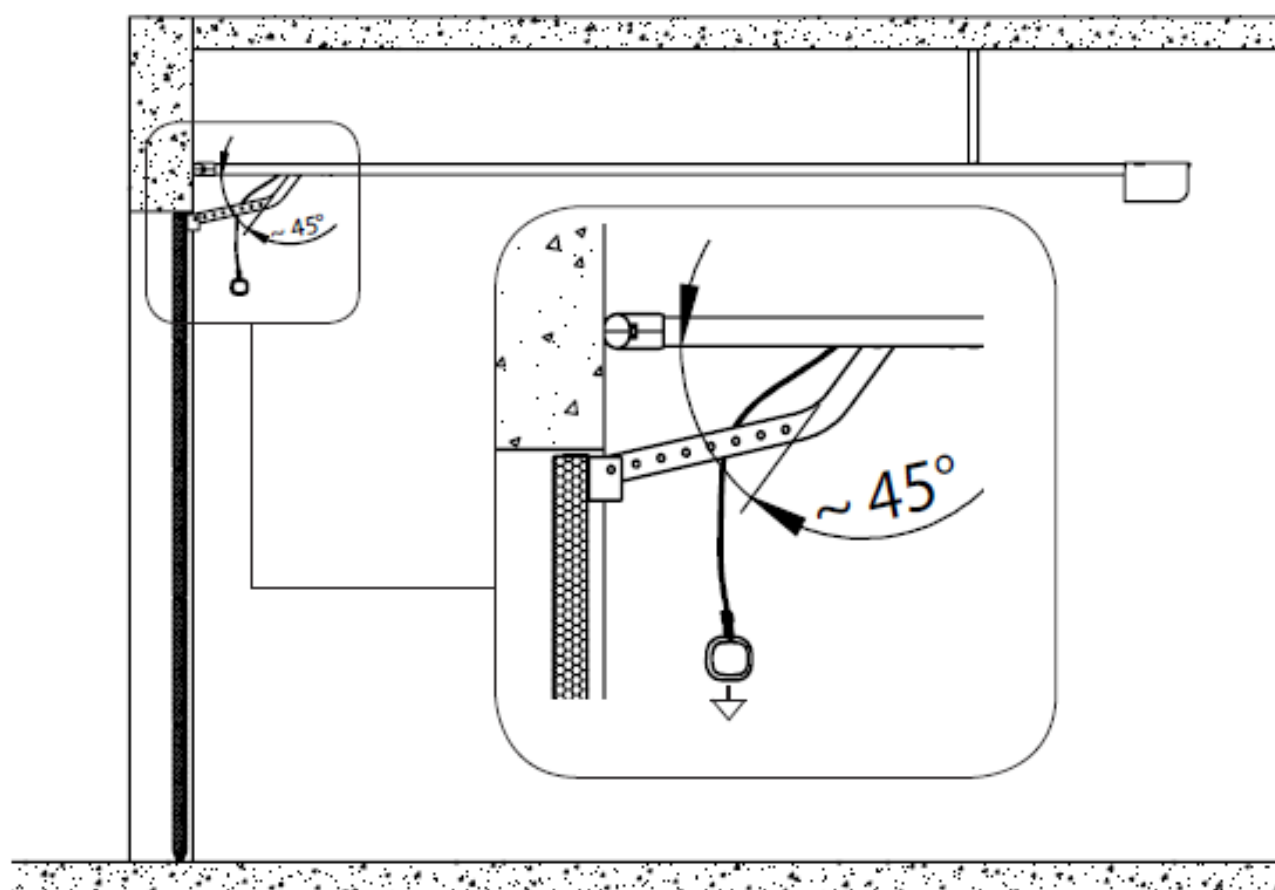


13

115 / 230 V.a.c. 50/60Hz L N







CE Declaration of Conformity

Directive 2004/108/EC(EMC); 2006/95/EC
(LVD)

Manufacturer:

Automatismi Benincà

SpA. Address:

Via Capitello, 45 - 36066
Sandrigo (VI) – Italy

It is hereby stated that the product pulling automatic system for sectional doors model JIM2

is compliant with provisions set forth in the following EC Directives:

- DIRECTIVE 2004/108/EC OF THE EUROPEAN PARLIAMENT AND OF THE COUNCIL of 15 December 2004, on the harmonization of the laws of Member States relating to electromagnetic compatibility and which cancels Directive 89/336/EEC, according to the following harmonized regulations: EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007.

- DIRECTIVE 2006/95/EC OF THE EUROPEAN PARLIAMENT AND OF THE COUNCIL of 12 December 2006, on the harmonization of the laws of Member States relating to electrical equipment designed for use with certain voltage limits, according to the following harmonized regulations: EN 60335-1:2002 + A1:2004 + A11:2004 + A12:2006 + A2:2006 + A13:2008; EN 60335-2-103:2003.

- DIRECTIVE 2006/42/EC OF THE EUROPEAN PARLIAMENT AND OF THE COUNCIL of 17 May 2006, on machinery, which amends Directive 95/16/EC, and complies with the requisites for the “partly completed machinery (almost machinery)” set forth in the EN13241-1:2003 regulation.

Moreover, Automatismi Benincà SpA declares that the pertaining technical documentation has been drawn up in compliance with Attachment VII B of the

2006/42/ EC Directive and that the following requirements have been complied with: 1.1.1 - 1.1.2 - 1.1.3 - 1.1.5 - 1.2.1 - 1.2.3

- 1.2.6 - 1.3.1 - 1.3.2 - 1.3.3 - 1.3.4 - 1.3.7 - 1.3.9 - 1.5.1 - 1.5.2 - 1.5.4 - 1.5.5 - 1.5.6 - 1.5.7 - 1.5.8 - 1.5.10 - 1.5.11 - 1.5.13 - 1.6.1 - 1.6.2 - 1.6.4

- 1.7.2 - 1.7.4 - 1.7.4.1 - 1.7.4.2 - 1.7.4.3.

• The manufacturer undertakes that information on the “partly completed machinery” will be sent to domestic authorities.

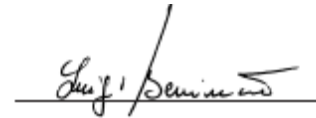
Transmission ways are also included in the undertaking, and the Manufacturer’s intellectual property rights of the “almost machinery” are respected.

• It is highlighted that commissioning of the “partly completed machinery” shall not be provided until the final machinery, in which it should be incorporated, is declared compliant, if applicable, with provisions set forth in the Directive 2006/42/EC on Machinery.

• Moreover, the product, as applicable, is compliant with the following regulations:

EN 12445:2002, EN 12453:2002, EN 12978:2003.

Benincà Luigi, Legal Officer. Sandrigo, 22 November 2010.



OPGELET

Deze handleiding is geschreven voor de professionele installateur. Geen enkele van de hier in beschreven informatie is geschikt voor de gebruiker. Hou deze handleiding goed bij voor eventueel toekomstige interventies. De installateur heeft de plicht de juiste parameters in te stellen, de gebruiker te informeren over de werking van de automatische poort en een gebruikershandleiding te overhandigen aan de eindgebruiker.



Algemene voorschriften

1. Alle aansluitingen dienen te gebeuren volgens de richtlijnen van het betreffende land waarin de installatie gebeurt.
2. Alle bedradingen dienen onderling voldoende gescheiden te worden om storingen te voorkomen, hou steeds signaalkabels en voedingslijnen apart.
3. Alle bedradingen dienen eventueel extra voorzien te worden op de aansluitklemmen.
4. Check de volledige bedrading opnieuw alvorens de voeding aan te schakelen.
5. Controleer eveneens de juiste instellingen nodig voor uw toepassing alvorens een commando uit te voeren.
6. Alle niet-gebruikte NC- ingangen dienen overbrugd te worden.

Inleiding

Proficiat met je keuze van de garagedeurautomaat JIM2.

Alle CAB onderdelen en producten zijn het resultaat van 20 jaar lang onderzoek en '**knowhow**' in het domein van de automatische poortopeners.

Alle onderdelen zijn dan ook zeer **zorgvuldig samengesteld** en worden bewaakt met een hoog kwaliteitsgevoel. Indien er toch nog mogelijke negatieve gevolgen uitvloeien tijdens het gebruik van het is er toch nog een volwaardige verzekeringsmaatschappij om eventuele schade te vergoeden, uiteraard dienen alle wetgevingen omtrent installatie, uitvoering en gebruik in orde te zijn.

Algemene informatie

Het systeem is ontworpen voor de **automatisering van sectionale poorten en kantelpoorten**.

In ieder geval dienen volgende punten in acht genomen te worden:

- de **afstand tussen het plafond en de bovenste bevestiging** dient **minimaal 40 mm** te zijn.
- de poort dient **manueel goed bedienbaar** te zijn, dit kan men testen door te trekken aan de bovenzijde van het poortblad.
- de beweging van de poort **dient geruisloos en vlekkeloos zonder mechanische mankementen** te verlopen

Afmetingen

FIG. 1 toont de afmetingen in mm.

Opstellingsvoorbeeld

FIG. 2 toont een volledige opstellingsvoorbeeld waarbij:

1. Motor JIM2
2. Rail
3. Antenne
4. Fotocellen
5. Onderlooprubber
6. Handzender
7. Trekkkoordje verontgrendeling
8. Signaallamp

Montage en installatie

1. Boor 2 gaten precies in het midden van het poortblad zoals in **FIG. 3**.

2. Schroef de rail niet volledig vast in de muur zoals in **FIG. 4** aangegeven, let daarbij op dat de rail vrij richting plafond kan bewegen. Indien u een rail gebruikt bestaande uit 2 delen, zorg er dan voor dat u de 2 delen eerst verbind met het bijgeleverde koppelstuk. Met dit koppelstuk kan u de 2 delen eenvoudig verbinden zoals getoond in **FIG.6**

Bevestig de montageplaat op een afstand van 60 cm. van de motor, zie **FIG.5** en plooi de bevestigingshaken alvorens ze op de montageplaat te bevestigen. Hou hierbij rekening met de afmeting van de muur tov de rail.

3. Hef de rail op en bevestig deze aan het plafond FIG.7. De rail moet perfect horizontaal bevestigd worden. Schroef de wandbeugel nu vast in de muur en duw de beugel naar het poortblad toe. Zorg voor een speling van min. 10 mm. tussen bovenkant blad en rail.

4. Open de behuizing van de motor FIG.8 en verwijder de bouten **FIG.9** en verwijder de slotplaat **FIG.10**.

5. Verbind de motor met de rail, plaats de slotplaat terug en schroef de bouten terug vast FIG.12.

6. Zet het poortblad volledig in open positie en plaats de eindeloop op 1 cm. afstand zoals in FIG. 16. Schroef de eindeloop nu definitief vast door 2 gaten te boren in de rail en te fixeren met 2 zelf tappende schroeven van 3,5 mm.

7. U kan nu de elektrische verbinding maken. Gebruik hiervoor de kabel die voorzien is in de sturing **FIG.13** De installatie dient geaarde te zijn zoals voorzien in de reglementering.

BELANGRIJK

In gesloten positie, moet de aandrijfbeugel best op 45° ten opzichte van de rail te staan (FIG. 16). Indien dit niet het geval is dan kan u de beugel positioneren door de andere bevestigingsgaten te gebruiken.

Aansluitingen besturing

(zie FIG.14)

Klemmen	OMSCHRIJVING
OPEN-COM	N.O. OPEN commando voor het bedienen van de sturing
FOTO-COM	N.C. contact voor het aansluiten van de veiligheden (fotocellen)
STOP-COM	N.C. contact voor de noodstop functie
ANT-COM	Ingang voor ingebouwde antenne , freq. 433.92 MHz.(Ant: SIGNAAL- COM:SHIELD)
LAMP/LAMP+24	Uitgang voor knipperlamp

OPM: niet gebruikte NC ingangen dienen overbrugd te worden.

FIG 15 toont de voorziene gaten om de kabels te verwerken, zoals voorgeschreven.

OPMERKING: Alle instellingen dienen te gebeuren bij poort gesloten toestand.

Instellingen DIP switchen

(zie FIG.14)

DIP1: Werking OPEN commando (of via zender)

ON: OPEN > STOP > SLUITEN > STOP >

OFF: OPEN > SLUITEN > OPEN >

DIP2: IN of UIT schakelen van de automatische sluiting

ON: Automatische sluiten actief

OFF: Automatisch sluiten niet actief

DIP3: Snelheid tijdens vertraging

ON: Extra traag

OFF: Traag

DIP4: Appartementsfunctie 2° commando tijdens opening toelaten?

On: Schakelt de appartementsfunctie in, bijkomende commando's tijdens de opening worden genegeerd.

Off: Schakelt de appartementsfunctie uit.

DIP5: Omkeertijd voor riem 'terugtrekfunctie', waarbij de riem op het einde wordt ontspannen.

ON: Korte terugtrekfunctie

OFF: Lange terugtrekfunctie

DIP6: Terugtrekfunctie actief of niet actief

ON: Terugtrekfunctie actief

OFF: Terugtrekfunctie niet actief

DIP7: Vertragingsgebied bij sluiting

ON: groot

OFF: klein

DIP8: Ingang voor fotocellen

ON: Fotocel actief bij openen en sluiten

OFF: Fotocel enkel actief bij het sluiten

Instellingen Trimmer

(zie FIG.14)

De trimmer in de sturing regelt de gevoeligheid van de **kracht sensor**. Draai in de wijzerzin om de gevoeligheid te verhogen en in tegenwijzerzin om de gevoeligheid te verminderen.

NB.: Na obstakeldetectie zal het poortblad volledig openen, daarna (indien DIP2 actief) zal de sturing trachten de poort opnieuw te sluiten, wanneer er opnieuw obstakeldetectie is zal de poort dan terug openen gedurende 3 seconden en stoppen.

Automatische programmeerfunctie

Zorg dat alle mechanische installatieprocedures ok zijn en dat de gewenste functies van de DIP switchen ingesteld zijn.

De sturing is voorzien om zichzelf te programmeren en klaar voor programmatie bij het aansluiten van de net spanning. Zorg er voor dat de poort mechanisch gekoppeld is. Let er ook op dat er zich geen obstakels en/of personen in het werkingsgebied bevinden tijdens de programmatie.

1. Duw op drukknop **P1** (Programmeerdrukknop) → LED's zullen oplichten om de programmeermodus te bevestigen
2. Geef vervolgens een **commando** door op het **kleine drukknopje** boven de aansluitklemmen te duwen
→ .. de poort **zal langzaam sluiten** tot op het einde en vervolgens **na 2 sec op eigen initiatief openen** tot de ingestelde positie
bereikt wordt volgens instelblokje FIG. 16
3. *Indien men nu de 'Auto sluiten functie' geactiveerd heeft, DIP 2 op ON, wacht men gedurende de gewenste in te stellen wachttijd om opnieuw een commando te geven via het kleine drukknopje, deze tijd wordt nu opgeslagen als de wachttijd.*
3. Indien de 'Auto sluiten functie' niet geactiveerd is, **DIP 2 op OFF**, kan men onmiddellijk een commando geven na het bereiken van de open positie via het kleine drukknopje boven de aansluitklemmen.

→De poort zal **vervolgens volledig sluiten** en de programmatie is **daarmee beëindigd**.

Kijk de krachtinstellingen zeker nog eens deskundig na, nadat de programmatie voltooid is, eventueel kan de programmatie herhaald worden indien er teveel wijzigingen gebeuren na de auto inleerfunctie (poortblad, dip switch instellingen, krachtinstellingen ..

Manuele bediening

(zie FIG.16)

Bij stroomuitval kan men de poort openen met de trekontgrendeling. Wanneer de stroom terug ingeschakeld wordt zal de ontgrendeling terug gekoppeld worden bij het eerst commando. (FIG. 16)

Inleren van de handzenders (enkel mits poort gesloten is)

Inleren handzender.. duw op **P2 drukknop** en **tegelijkertijd op de gewenste knop van de zender** de LED's zullen oplichten ter bevestiging dat de zender geactiveerd is.

Doe dit voor elke zender. U kan tot max. 20 handzenders programmeren op deze manier.

Om één handzender te wissen.. blijf op de P2 drukknop duwen tot dat de LED's gaan branden. Duw dan op de geprogrammeerde **knop van de zender die je wil wissen...** de LED's zullen 3 x knipperen ter bevestiging van het wissen. Laat nu de P2 drukknop los.

Volledig resetten van het geheugen.. blijf de **PG2 drukknop** inhouden totdat de **LED's 9 x knipperen** ter bevestiging van de reset. Laat nu de P2 drukknop los.

Flash codes tijdens het inleren van handzenders:

- Geen lichtje = zender te programmeren.
- 1 flash = zender geprogrammeerd bevestiging
- 2 flashes = zender is reeds geprogrammeerd
- 3 flashes = zender is gewist
- 4 flashes = in verwijderd modus, geen zender geprogrammeerd.
- 5 flashes = het geheugen is vol.
- 9 flashes = alle zenders zijn gewist

TECHNISCHE GEGEVENS	JIM 2
Voeding	115 ÷ 230Vac 50/60 Hz
Voeding motor	24Vdc
Stroomverbruik	1 A
Stroomverbruik in Stand-By	1W
Trekkraft	700 N
Maximum koers	2700 mm - 3700 mm
Voeding toebehoren	24 V ÷ 0,5A max
Openingssnelheid	0,12 - 0,20 m/s
Sluitsnelheid	0,12 - 0,20 m/s
Maximum belasting	9 m²
Gebruik	INTENSIEF
Werkings temperatuur	-20°C/+50°C
Veiligheidsratio	IP 10
Geluidslevel	>60dB
Gewicht	1,6 kg